

KeiganMotor を2個以上接続する際の注意点

Raspberry Pi のUSB ポートに複数の KeiganMotor を接続すると
Raspberry Pi が正常に起動しない場合があります。

対処方法（どちらかを選択）

1. Raspberry Pi を起動した後で KeiganMotor に電源を供給してください。
2. 以下図のように USB ハブを経由し接続してください。



詳細は公式 HP (<https://docs.keigan-motor.com/keiganpi/>) や右記 QR コードもご確認ください。

 **Keigan**

Quick and Easy Robot for Everyone

